

Das Raven&Snipe-system

Das System wird den Modellsegelflug hinsichtlich der möglichen Flugleistungen eines Segelflugmodells revolutionieren. Wie es aussieht, wird Raven einen ähnlichen Leistungssprung ermöglichen, wie es vor ca. 20 Jahren der Fall war, als die ersten TEK-Varios in die RC-Segelflug-Welt eingezogen sind.

Kurz erklärt:

Das System ermöglicht es die Geschwindigkeits-Polaren der eigenen Modelle in den verschiedensten Wölbklappenstellungen zu erfliegen. Diese werden dann im Raven implementiert. Anhand dieser Polaren kann das System somit die optimale Einstellung der Wölbklappen bzw. Fluggeschwindigkeit automatisch anpassen und man erhält eine deutliche Leistungssteigerung des Segelflugmodells. Das ist das eigentlich neue für uns Modellsegelflieger, das Fliegen nach Sollfahrt und MacCready anhand der selbst erfliegenen Polaren

Das TEK Vario im Raven-System ist anderen Geräten deutlich überlegen. Zusätzlich ist das Vario mit Beschleunigungs-sensoren ausgestattet, so dass Störfaktoren für das Variosignal wie zum Beispiel das Schieben des Modells, kompensiert werden können.

In Zukunft werden noch zusätzliche Funktionen implementiert wie zum Beispiel die „Coming Home Funktion“, die es im Notfall ermöglicht, das Modell im Autopilot automatisch zu dem Piloten zurückzugesteuern, falls dieser es aus der Sicht verliert.

In Kombination mit der Albatros APP ist es für alle GPS-Triangle-Flieger das modernste und zukunftsweisenste Navigationssystem am Markt. Im Wettbewerbseinsatz ist eine automatische Regelung der Wölbklappen jedoch nicht zugelassen. In diesem Fall wird die Sollfahrt wieder per Ton ausgegeben. Es wird somit akustisch angezeigt wie die Wölbklappen für die jeweilige Fahrt, zu stehen haben.

Hauptmerkmale des Raven

- Verschiedene Sensoren in einer Box
- Integrierter 8 GB Solid-State-Speicher für fast unbegrenzten Speicherplatz für die Protokollierung
- IAS (Indicated Airspeed Sensor, Staudruckdüse für die Fluggeschwindigkeit)
- Zwei Drucksensoren für die Höhen- und Vario-Messung
- Neueste MEAS-Technologie Sensoren mit hoher Auflösung und hohen Abtastraten.
- 9-DOF Sensoren (3 Achsen Beschleunigungssensoren, 3 Achsen Gyroskop und 3 Achsen Magnetometer)
- Elektronische Total Energie Kompensation für das Vario als Option.
- Modell Polaren Mess-Algorithmen.
- Umgebungsgeräuschpegelerkennung zur Erkennung eines laufenden Elektro- oder Impeller-Motors.
- FHSS - Frequency Hopping Spread System auf 433MHz zur Beseitigung von Frequenzkonflikten.
- 18 Hz GPS Sensor arbeitet mit GNSS, Glonass und ist vorbereitet für Galileo Positionierungssatelliten.
- Verschiedene Telemetrieprotokolle werden über einen Servo-Eingang (JetiEx, ...) unterstützt.

Spezifikationen

Geräteabmessung 80 mm x 41 mm x 16 mm

Gewicht 57 Gramm (ohne GPS- und HF-Antenne)

Temperaturbereich 1 -10°C ~ +60°C

Eingangsspannungsbereich 4.0 – 18.0 V Gleichspannung

Eingangsstrom 80 mA

Messspannungsbereich 4.0 – 10.0 V Gleichspannung

Speicherkapazität 8 Gigabyte

1 Die Spezifikationen werden von den Komponentenbewertungen

